

## VI čas računskih vježbi iz Signala i sistema

**Zadatak 1.** Odrediti Laplace-ovu transformaciju signala  $x(t)$  definisanog sa:

$$x(t) = \delta(t) - \frac{4}{3}e^{-t}u(t) + \frac{1}{2}e^{2t}u(t)$$

U  $s$ -ravni prikazati nule i polove Laplace-ove transformacije, kao i oblast njene konvergencije.

**Rješenje:**

Laplace-ova transformacija signala  $x(t)$  je data izrazom:

$$X(s) = L\{x(t)\} = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t)e^{-st} dt$$

gde je  $s = \sigma + j\omega$  kompleksna varijabla  $s$ -domena. Laplace-ova transformacija signala  $x(t)$  se može posmatrati kao Fourier-ova transformacija signala  $x(t)e^{-\sigma t}$ , tj.:

$$X(\sigma + j\omega) = L\{x(t)\} = \int_{-\infty}^{+\infty} (x(t)e^{-\sigma t})e^{-j\omega t} dt = F\{x(t)e^{-\sigma t}\}$$

U izradi ovog zadatka, kao i većine drugih, koristićemo izvedene izraze za Laplace-ove transformacije signala  $x_1(t) = e^{-at} u(t)$  i  $x_2(t) = -e^{-at} u(-t)$ . Naime, imamo:

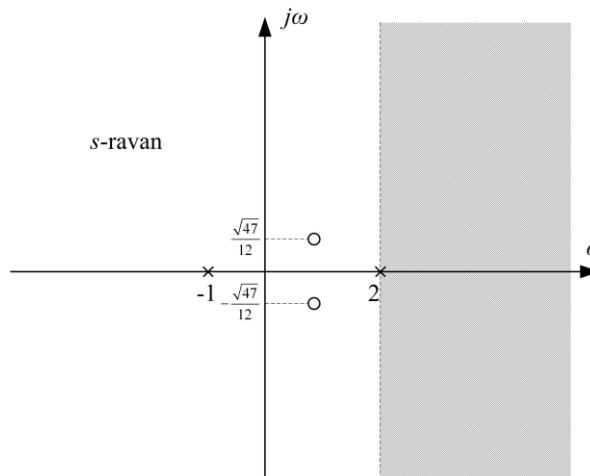
$$\begin{aligned} X_1(s) &= L\{x_1(t)\} = \frac{1}{s+a}, & \text{pri čemu je oblast konvergencije (OK): } \operatorname{Re}\{s\} > -a \\ X_2(s) &= L\{x_2(t)\} = \frac{1}{s+a}, & \text{OK: } \operatorname{Re}\{s\} < -a \end{aligned}$$

Uvrštavanjem izraza za signal  $x(t)$  u definiciju Laplace-ove transformacije dobijamo:

$$\begin{aligned} X(s) &= \int_{-\infty}^{+\infty} \left( \delta(t) - \frac{4}{3}e^{-t}u(t) + \frac{1}{2}e^{2t}u(t) \right) e^{-st} dt = 1 - \frac{4}{3}L\{e^{-t}u(t)\} + \frac{1}{2}L\{e^{2t}u(t)\} = 1 - \frac{4}{3} \frac{1}{s+1} + \frac{1}{2} \frac{1}{s-2} \\ \Rightarrow X(s) &= \frac{s^2 - \frac{11}{6}s + \frac{7}{6}}{(s+1)(s-2)} = \frac{\left(s - \frac{11-j\sqrt{47}}{12}\right)\left(s - \frac{11+j\sqrt{47}}{12}\right)}{(s+1)(s-2)}, \quad \text{OK: } \operatorname{Re}\{s\} > 2 \end{aligned}$$

Pored izraza za Laplace-ovu transformaciju, mora se definisati i oblast konvergencije transformacije! Primer signala  $x_1(t)$  i  $x_2(t)$  nam pokazuje da dva različita signala imaju isti izraz za transformaciju, ali različite oblasti konvergencije. U našem slučaju, imamo zbir tri člana. Prvi, 1, svuda postoji u  $s$ -ravni; drugi konvergira za  $\operatorname{Re}\{s\} > -1$ , a treći za  $\operatorname{Re}\{s\} > 2$ . Oblast konvergencije se dobija u preseku ove tri oblasti, tj. oblast konvergencije je  $\operatorname{Re}\{s\} > 2$ .

Na slici su prikazani polovi (singulariteti) i nule funkcije  $X(s)$ , kao i oblast njene konvergencije (šrafirano):



Pošto oblast konvergencije ne uključuje  $j\omega$  osu zaključujemo da signal  $x(t)$  nema Fourier-ovu transformaciju. Sa druge strane, pošto su druge dve komponente signala  $x(t)$  ograničene sa leve strane, onda će i njihova oblast konvergencije biti ograničena sa leve strane. To znači da se oblast konvergencije  $X(s)$  nalazi desno od krajnje desnog pola te funkcije.

Generalno, kada se funkcija  $X(s)$  može zapisati u obliku:

$$X(s) = \frac{B(s)}{I(s)},$$

gde su  $B(s)$  i  $I(s)$  polinomijalne funkcije, onda je oblast konvergencije  $X(s)$  određena položajem polova te funkcije, tj. korenima funkcije  $I(s)$ . *Oblast konvergencije ne sme da sadrži polove!*

**Zadatak 2.** Odrediti Laplace-ovu transformaciju signala  $x(t)$  definisanog sa:

$$x(t) = e^{-|t|}$$

U  $s$ -ravni prikazati nule i polove Laplace-ove transformacije, kao i oblast njene konvergencije.

### Rješenje:

Predstavimo signal  $x(t)$  u obliku:

$$x(t) = e^{-bt}u(t) + e^{+bt}u(-t)$$

Laplace-ove transformacije ove dve komponente su:

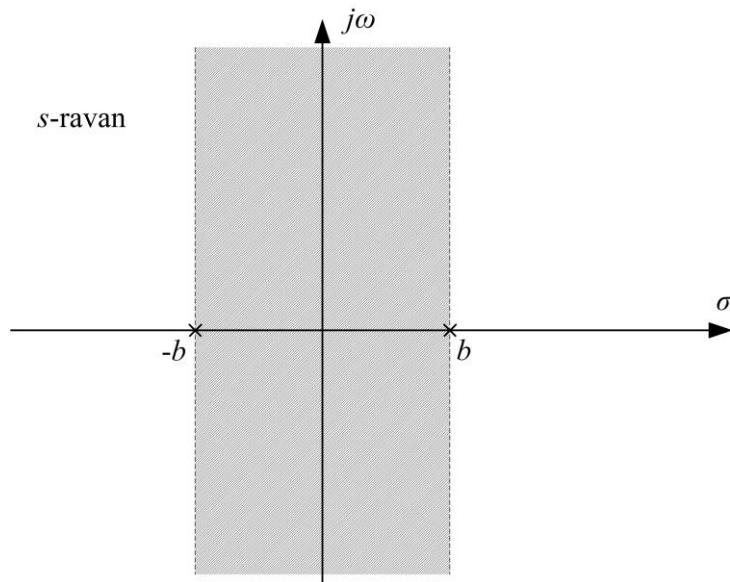
$$L\{e^{-bt}u(t)\} = \frac{1}{s+b}, \quad \text{OK: } \operatorname{Re}\{s\} > -b$$

$$L\{e^{+bt}u(-t)\} = -\frac{1}{s-b}, \quad \text{OK: } \operatorname{Re}\{s\} < +b$$

Linearost Laplace-ove transformacije implicira:

$$X(s) = \frac{1}{s+b} - \frac{1}{s-b} = \frac{-2b}{s^2 - b^2}, \quad \text{OK: } -b < \operatorname{Re}\{s\} < +b$$

Za  $b < 0$  oblasti konvergencije ove dve komponente se ne seku, pa za takvo  $b$   $X(s)$  ne konvergira (ne postoji). Za  $b > 0$  oblast imamo oblast konvergencije  $-b < \operatorname{Re}\{s\} < +b$  i ona je grafički prikazana na donjoj slici:



**Zadatak 3.** Odrediti Laplace-ovu transformaciju signala  $x(t)$  definisanog sa:

$$x(t) = \begin{cases} e^{-at}, & 0 < t < T \\ 0, & \text{drugde} \end{cases}$$

**Rješenje:**

Tražimo Laplace-ovu transformaciju po definiciji:

$$X(s) = \int_0^T e^{-at} e^{-st} dt = \frac{1}{s+a} [1 - e^{-(s+a)T}]$$

Za signale konačne dužine važi da njihova Laplace-ova transformacija konvergira u čitavoj  $s$ -ravni. Sa druge strane, vidimo da funkcija  $X(s)$  ima pol u  $s = -a$ , a to je u kontradikciji sa konvergencijom u čitavoj  $s$ -ravni, jer oblast konvergencije ne sme da sadrži polove. Međutim, u našem slučaju i brojilac je jednak nuli za  $s = -a$ , pa da bismo odredili  $X(s)$  u toj tački primenimo L'Hôpital-ovo pravilo:

$$\lim_{s \rightarrow -a} X(s) = \lim_{s \rightarrow -a} \left[ \frac{\frac{d}{ds}(1 - e^{-(s+a)T})}{\frac{d}{ds}(s+a)} \right] = \lim_{s \rightarrow -a} T e^{-aT} e^{-sT}$$

tako da je:

$$X(-a) = T$$

Dakle, funkcija  $X(s)$  nema polova, tj. taj pol je poništen nulom u istoj tački, pa u toj tački nema ni nule ni pola. Postoji beskonačno mnogo nula brojčića, koji odgovaraju vrednostima  $s$ -a za koje je:

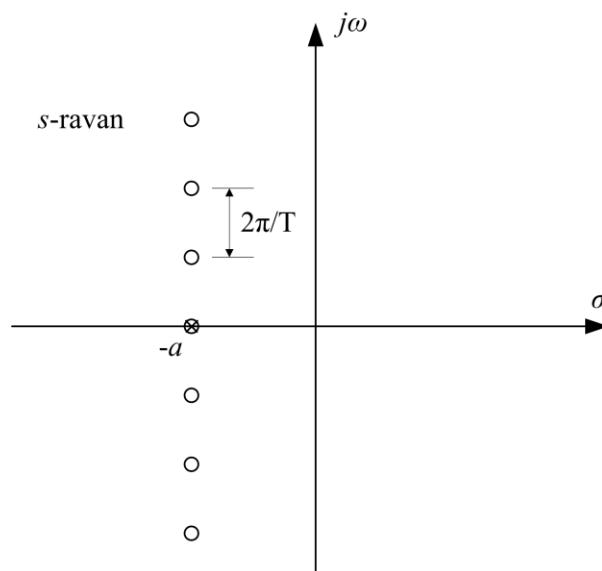
$$1 - e^{-(s+a)t} = 0, \quad \text{ili ekvivalentno:}$$

$$e^{-(s+a)t} = 1 = e^{-j2\pi k}, \quad \text{gde je } k \text{ proizvoljan celi broj}$$

Prethodna jednačina je zadovoljena za:

$$(s+a)T = j2\pi k \Rightarrow s = -a + j \frac{2\pi k}{T}, \quad k = 0, \pm 1, \pm 2, \pm 3, \dots$$

Nule i polovi  $X(s)$  su prikazani na slici ispod:



**Zadatak 4.** Odrediti Laplace-ovu transformaciju signala:

$$x(t) = t e^{-at} u(t)$$

**Rješenje:**

Koristeći osobinu diferenciranja u  $s$ -domenu, po kojoj funkcije  $-tx(t)$  i  $dX(s)/ds$  čine Laplace-ov transformacioni par, kao i ranije izvedenu Laplace-ovu transformaciju signala  $e^{-at} u(t)$ , imamo da je:

$$L\{te^{-at}u(t)\} = -\frac{d}{ds}\left[\frac{1}{s+a}\right] = \frac{1}{(s+a)^2}, \quad \text{OK: } \operatorname{Re}\{s\} > -a$$

Ukoliko još jednom primenimo istu osobinu imamo:

$$L\left\{\frac{t^2}{2}e^{-at}u(t)\right\} = -\frac{d}{ds}\left[\frac{1}{(s+a)^2}\right] = \frac{1}{(s+a)^3}, \quad \text{OK: } \operatorname{Re}\{s\} > -a$$

ili, uopšteno:

$$L\left\{\frac{t^{n-1}}{(n-1)!}e^{-at}u(t)\right\} = -\frac{d}{ds}\left[\frac{1}{(s+a)^{n-1}}\right] = \frac{1}{(s+a)^n}, \quad \text{OK: } \operatorname{Re}\{s\} > -a$$

**Zadatak 5.** Data je funkcija:

$$X(s) = \frac{1}{(s+1)(s+2)}$$

Odrediti inverznu Laplace-ovu transformaciju ukoliko je oblast konvergencije:

- a)  $\operatorname{Re}\{s\} > -1$
- b)  $\operatorname{Re}\{s\} < -2$
- c)  $-2 < \operatorname{Re}\{s\} < -1$

**Rješenje:**

Inverznu Laplace-ovu transformaciju signala  $x(t)$  možemo dobiti koristeći definiciju, po kojoj je:

$$x(t) = L^{-1}\{X(s)\} = \frac{1}{2\pi j} \int_{\sigma-j\infty}^{\sigma+j\infty} X(s)e^{st} ds$$

pri čemu se integraljenje vrši u kompleksnoj  $s$ -ravni duž prave linije, paralelne  $j\omega$  osi, za bilo koje  $\sigma$  za koje  $X(\sigma + j\omega)$  konvergira. Međutim, pošto ćemo uglavnom raditi sa racionalnim funkcijama  $X(s)$  postoji jednostavniji način traženja inverzne Laplace-ove transformacije. Postupak se sastoji u prvobitnom razvoju funkcije  $X(s)$  na parcijalne razlomke, a potom se vrši "prepoznavanje" inverzne transformacije svakog razlomka.

U našem slučaju imamo:

$$X(s) = \frac{1}{(s+1)(s+2)} = \frac{A}{(s+1)} + \frac{B}{(s+2)}$$

Koeficijente  $A$  i  $B$  dobijamo koristeći relacije:

$$A = [(s+1)X(s)]_{s=-1} = 1$$

$$B = [(s+2)X(s)]_{s=-2} = -1$$

Dakle,

$$X(s) = \frac{1}{(s+1)} - \frac{1}{(s+2)}$$

Sad, u zavisnosti od oblasti konvergencije, ova funkcija će predstavljati Laplace-ovu transformaciju jednog od tri signala.

a) Pošto je oblast konvergencije  $\operatorname{Re}\{s\} > -1$ , zaključujemo da ova razlomka predstavljaju Laplace-ove transformacije signala ograničenih sa leve strane. Pozivajući se na prvi zadatak, zaključujemo da važi:

$$L\{e^{-t}u(t)\} = \frac{1}{s+1}, \quad \text{OK: } \operatorname{Re}\{s\} > -1$$

$$L\{e^{-2t}u(t)\} = \frac{1}{s+2}, \quad \text{OK: } \operatorname{Re}\{s\} > -2$$

tako da je za ovu oblast konvergencije:

$$L^{-1}\left\{\frac{1}{s+1} - \frac{1}{s+2}\right\} = [e^{-t} - e^{-2t}]u(t)$$

b) Za oblast konvergencije  $\operatorname{Re}\{s\} < -2$ , ova razlomka predstavljaju Laplace-ove transformacije signala ograničenih sa desne strane. Opet, pozivajući se na prvi zadatak, zaključujemo da važi:

$$L\{-e^{-t}u(-t)\} = \frac{1}{s+1}, \quad \text{OK: } \operatorname{Re}\{s\} < -1$$

$$L\{-e^{-2t}u(-t)\} = \frac{1}{s+2}, \quad \text{OK: } \operatorname{Re}\{s\} < -2$$

tako da je za ovu oblast konvergencije:

$$L^{-1}\left\{\frac{1}{s+1} - \frac{1}{s+2}\right\} = [-e^{-t} + e^{-2t}]u(-t)$$

c) Za oblast konvergencije  $-1 < \operatorname{Re}\{s\} < -2$ , razlomak  $1/(s+1)$  predstavlja Laplace-ovu transformaciju signala ograničenog sa leve, a razlomak  $1/(s+2)$  predstavlja Laplace-ovu transformaciju signala ograničenog sa desne strane. Dakle, sad imamo:

$$L^{-1}\left\{\frac{1}{s+1} - \frac{1}{s+2}\right\} = -e^{-t}u(-t) - e^{-2t}u(t)$$

Na slici su prikazane oblasti konvergencije za svaki od ova tri slučaja, zajedno sa polovima  $X(s)$ :

