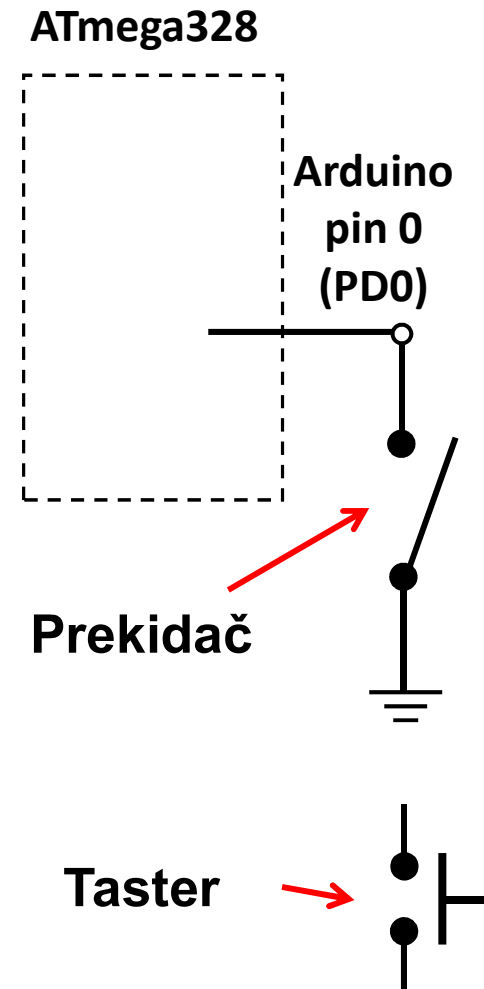


ULAZNI DIGITALNI PORTOVI



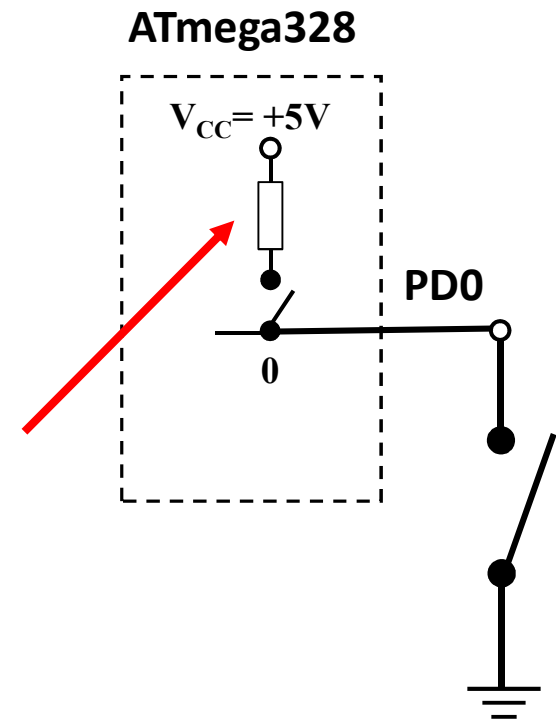
Pin kao ulazni + Pull-up otpornik

- Prekidač kao senzor
 - Pr. Senzor pojasa za sjedište u autu
 - Detekcija **stanja prekidača**
 - Koji tok podataka treba biti za Arduino pin 0 (PD0)?
 - `pinMode(__0__, __INPUT__)` ;
 - Koji će biti napon na PD0 kada je prekidač zatvoren?
 - Koji će biti napon na PD0 kada je prekidač otvoren?



Pin kao ulazni + Pull-up otpornik

- Prekidač kao senzor, nastavak.
 - Učinimo napon na pinu poznatim uključanjem pull-up otpornika za PD0
 - Neka je PD0 ulazni port:
 - `digitalWrite(0, HIGH);`
uključenje “pull-up” otpornika
 - `pinMode(0, INPUT_PULLUP);`
 - Koji će napon biti na PD0 kada je prekidač otvoren?
 - Koji će napon biti na PD0 kada je prekidač zatvoren?

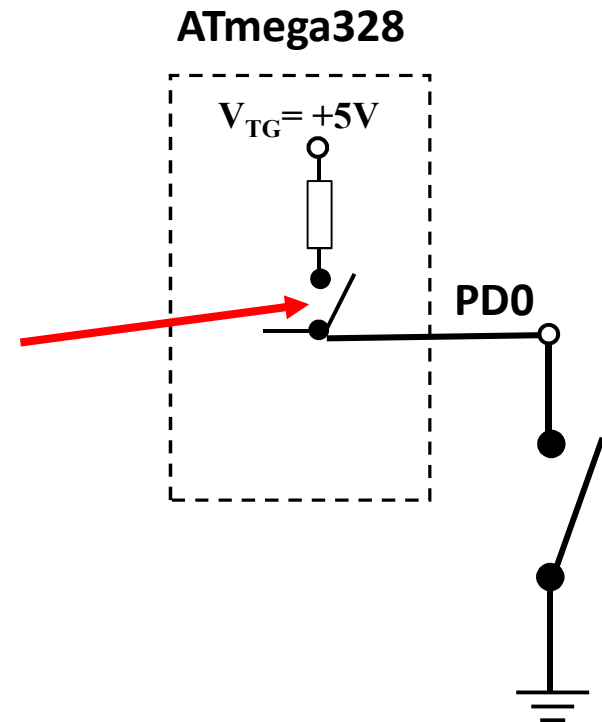


Pin kao ulazni + Pull-up otpornik

- Prekidač kao senzor, nastavak.
 - Za isključenje pull-up otpornika
 - Neka je PD0 ulazni port:

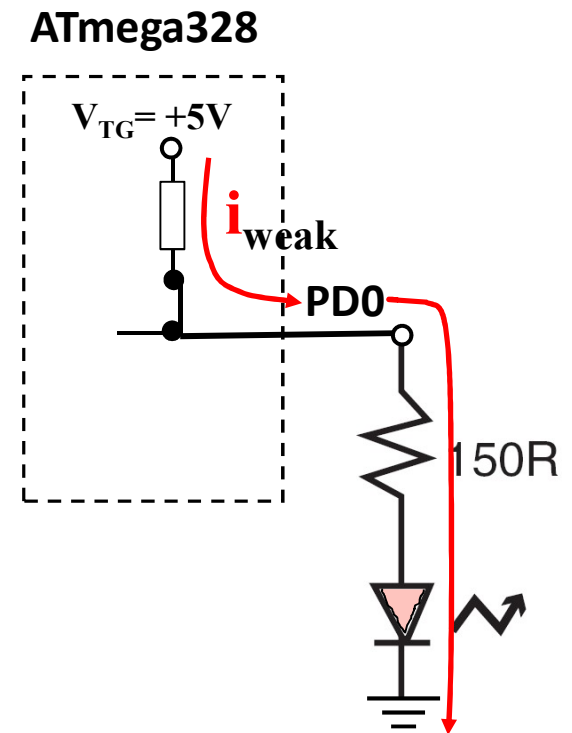
```
digitalWrite(0, LOW);
```

Isključuje "pull-up" otpornik



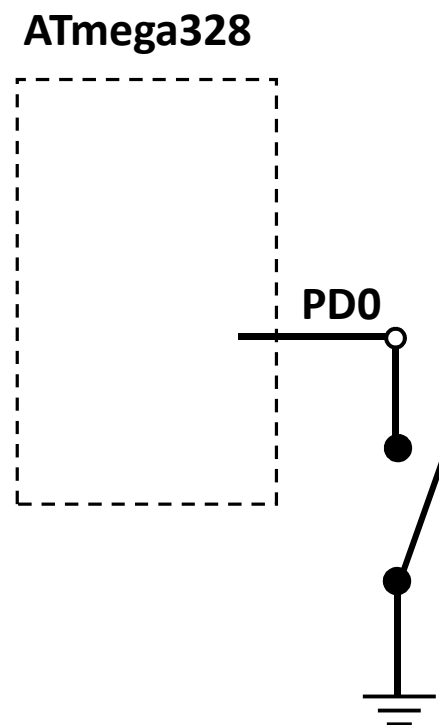
Pin kao ulazni + Pull-up otpornik

- Mogućnost 'slabog pogona' kada je pull-up otpornik uključen
 - Pin koji je postavljen kao ulazni sa uključenim pull-up otpornikom može dati malu struju.
 - Zapamtiti ovo!



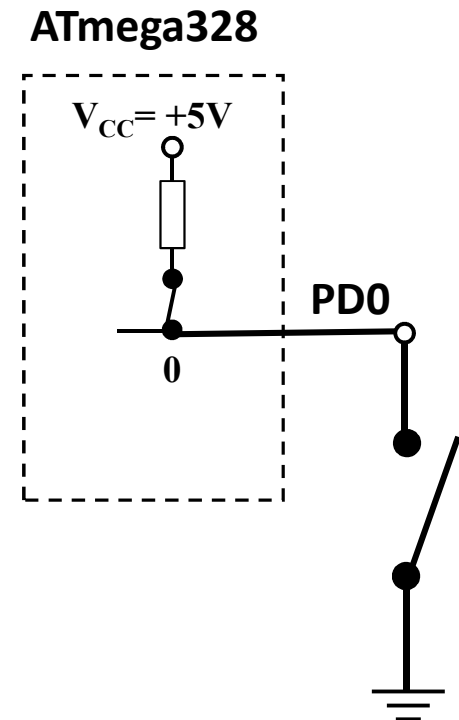
Ulazni digitalni pin – Primjer 1

- ‘Očitavanje ulaznog pina’
 - Napisati ćemo nekoliko C linija koda za Arduino u cilju definisanja načina djelovanja kada je pojas vozača u autu vezan (prekidač zatvoren).
 - Ako je pojas vezan, omogućeno je uključenje auta kroz poziv funkcije `start_enable()`.
 - Ako pojas nije vezan omogućeno je uključenje auta kroz poziv funkcije `start_disable()`
 - Napisaćemo najprije psudokod!



Ulazni digitalni pin – Primjer 1

- ‘Očitavanja pina’
 - Pseudokod:
 - Postaviti PD0 kao ulazni
 - Uključiti PD0 pull-up otpornik
 - Očitati napon sa Arduino pin 0 (PIN_D0)
 - IF PIN_D0 napon je LOW (vezan), THEN
 - pozovi funkciju start_enable()
 - ELSE
 - pozovi start_disable()



Primjer 2

- Postaviti Arduino pinove 0 i 1 (PD0 i PD1) kao ulazne, i uključiti pull-up otpornike

- Arduino pristup

```
pinMode(0, INPUT);  
pinMode(1, INPUT);  
digitalWrite(0, HIGH);  
digitalWrite(1, HIGH);
```

Ili ako je upotrijebljena me106.h:

```
pinMode(PIN_D0, INPUT);  
pinMode(PIN_D1, INPUT);  
digitalWrite(PIN_D0, HIGH);  
digitalWrite(PIN_D1, HIGH);
```

- Alternativni pristup

```
DDRD = 0; // all PORTD pins inputs  
PORTD = 0b00000011;  
ili  
PORTD = 0x03;
```

Ili još bolje:

```
DDRD &= ~(1<<PD1 | 1<<PD0);  
PORTD |= (1<<PD1 | 1<<PD0);
```


Ulazni digitalni pin – Primjer 1

- ‘Očitavanja pina’

- Pseudokod:

- Postaviti PD0 kao ulazni

- Uključiti PD0 pull-up otpornik

- Očitati napon sa Arduino pin 3 (PIN_D0)

- IF PIN_D0 napon je LOW (vezan), THEN

- pozovi funkciju start_enable()

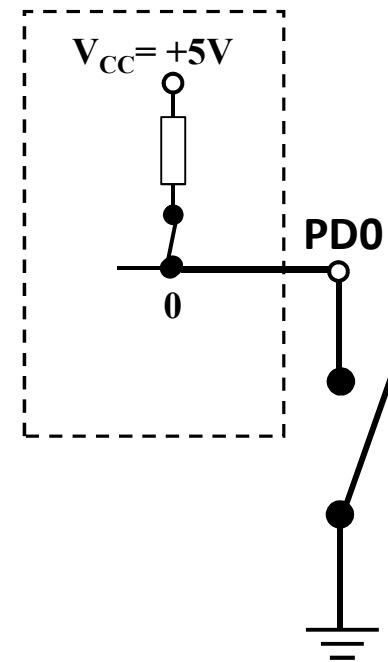
- ELSE

- pozovi start_disable()

Fragment. Nije cijeli skeč.

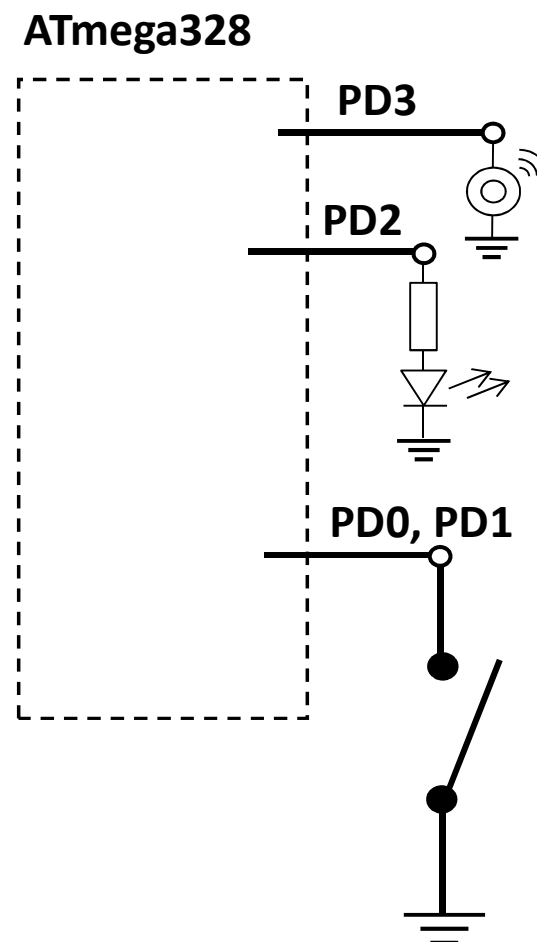
```
#define PIN_SWITCH 3
#define LATCHED LOW
pinMode(PIN_SWITCH, INPUT_PULLUP);
belt_state = digitalRead(PIN_SWITCH);
if (belt_state == LATCHED)
{ ig_enable(); }
else
{ ig_disabled(); }
```

ATmega328



Ulazni digitalni pin – Primjer 2

- Čitanje sa pina i upisivanje na pin
 - Napisaćemo nekoliko linija C koda za Arduino, s ciljem uključenja LED (PD2) i zvučnog signala (PD3) ako je ključ u bravi (PD0 zatvoren), ali pojas vozača nije vezan (PD1 otvoren)
 - Najprije pseudokod



Ulazni digitalni pin – Primjer 2

- Pseudokod:

Postavljanje toka podataka za pinove

Postaviti PD0 i PD1 kao ulaze

Uključiti pull-up otpornike za PD0 i PD1

Postaviti PD2 i PD3 kao izlaze

Beskonačna petlja

IF je ključ u bravi THEN

IF ako je pojas vezan, THEN

Isključi zvučni signal

Isključi LED

ELSE

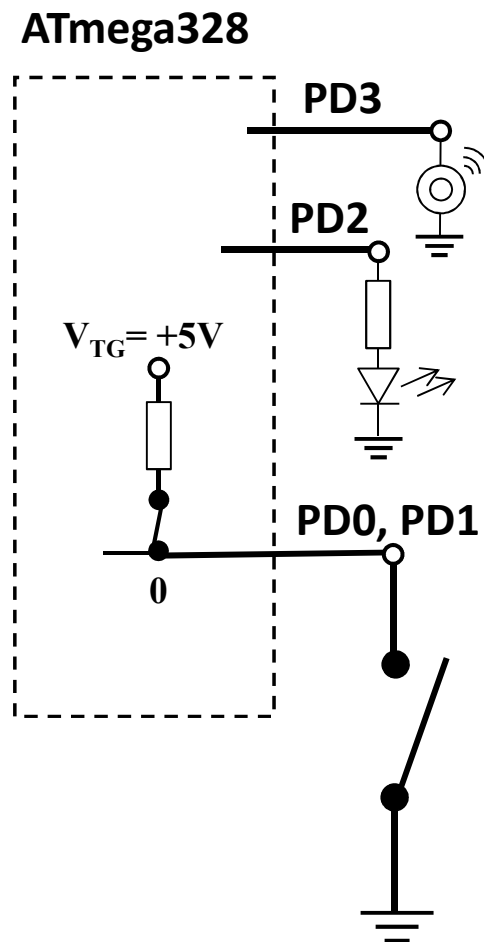
Uključi LED

Uključi zvučni signal

ELSE

Isključi zvučni signal

Isključi LED

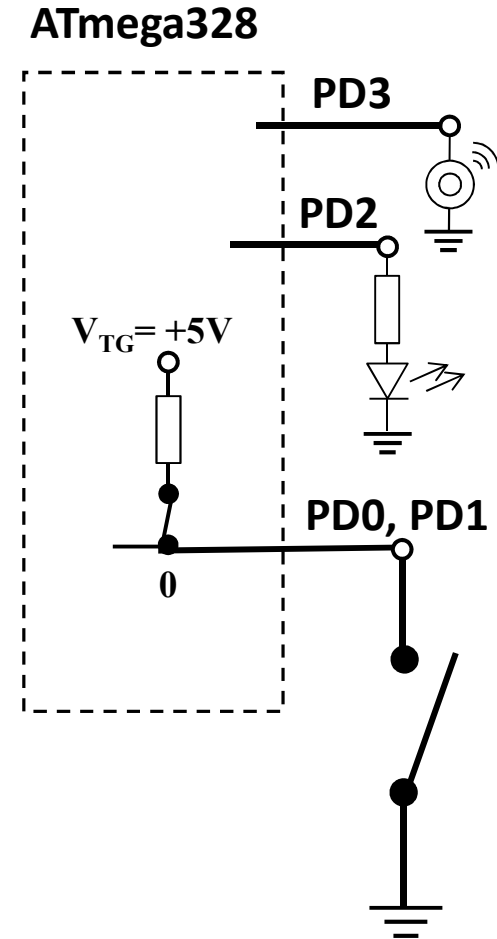


Ulazni digitalni pin – Primjer 2 (Arduino kod)

```
#define PIN_IGNITION 0
#define PIN_SEATBELT 1
#define PIN_LED 2
#define PIN_BUZZER 3
#define SEATBELT_LATCHED LOW
#define KEY_IN_IGNITION LOW
#define LED_ON HIGH
#define LED_OFF LOW
#define BUZZER_ON HIGH
#define BUZZER_OFF LOW

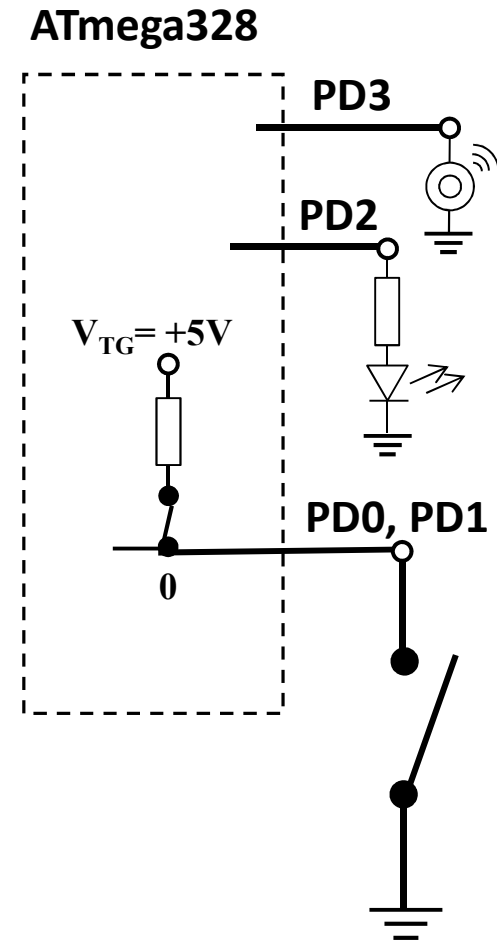
void setup()
{
  pinMode(PIN_IGNITION, INPUT_PULLUP); // key switch
  pinMode(PIN_SEATBELT, INPUT_PULLUP); // belt latch switch
  pinMode(PIN_LED, OUTPUT); // lamp
  pinMode(PIN_BUZZER, OUTPUT); // buzzer
}

/* see next page for code */
```



Ulazni digitalni pin – Primjer 2 (Arduino kod)

```
/* see previous page for code before loop() */
void loop()
{
  int key_state = digitalRead(PIN_IGNITION);
  int belt_state = digitalRead(PIN_SEATBELT);
  if (key_state == KEY_IN_IGNITION)
  {
    if (belt_state == SEATBELT_LATCHED)
    {
      digitalWrite(PIN_BUZZER, BUZZER_OFF);
      digitalWrite(PIN_LED, LED_OFF);
    }
    else // key is in ignition, but seatbelt NOT latched
    {
      digitalWrite(PIN_BUZZER, BUZZER_ON);
      digitalWrite(PIN_LED, LED_ON);
    }
  }
  else // key is NOT in ignition
  {
    digitalWrite(PIN_BUZZER, BUZZER_OFF);
    digitalWrite(PIN_LED, LED_OFF);
  }
}
```

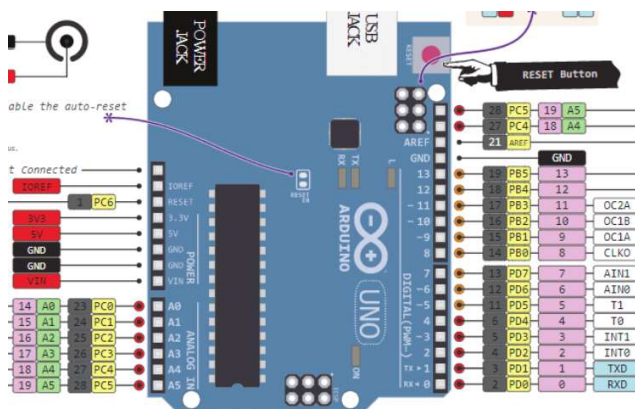


Ulazni digitalni pin – Primjer 2 (Alternativni kod)

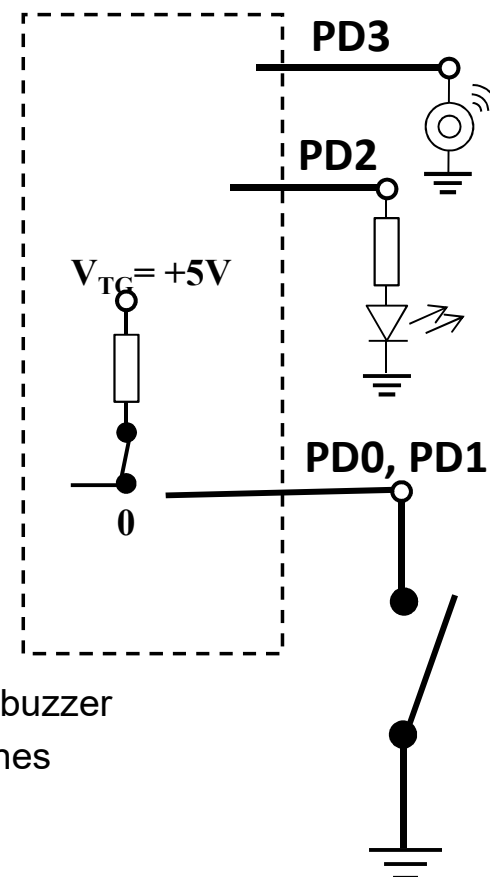
/* NOTE: #defines use predefined PORT pin numbers for ATmega328 */

```
#define PIN_IGNITION PD0
#define PIN_SEATBELT PD1
#define PIN_LED PD2
#define PIN_BUZZER PD3
#define SEATBELT_LATCHED LOW
#define KEY_IN_IGNITION LOW
#define LED_ON HIGH
#define LED_OFF LOW
#define BUZZER_ON HIGH
#define BUZZER_OFF LOW
#define _BIT_MASK( bit ) ( 1 << (bit) ) // same as _BV( bit)
void setup()
{
    PORTD = 0; // all PORTD pullups off
    DDRD = _BIT_MASK(PIN_LED) | _BIT_MASK(PIN_BUZZER); // LED and buzzer
    PORTD |= _BV(PIN_IGNITION) | _BV(PIN_SEATBELT); // pullups for switches
}
```

/* See next page for loop() code */

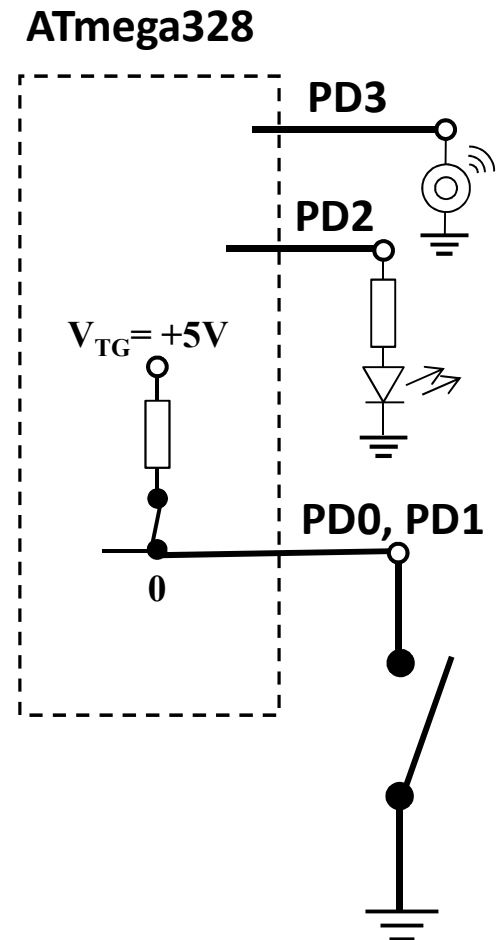


ATmega328



Ulazni digitalni pin – Primjer 2 (Alternativni kod)

```
/* see previous page for setup() code */
void loop()
{
    uint8_t current_PORTD_state, key_state, belt_state;
    current_PORTD_state = PIND; // snapshot of PORTD pins
    key_state = current_PORTD_state & _BV(PIN_IGNITION);
    belt_state = current_PORTD_state & _BV(PIN_SEATBELT);
    if (key_state == KEY_IN_IGNITION)
    {
        if (belt_state == SEATBELT_LATCHED)
        {
            PORTD &= ~(_BV(PIN_LED) | _BV(PIN_BUZZER));
        }
        else
        {
            PORTD |= (_BV(PIN_LED) | _BV(PIN_BUZZER));
        }
    }
    else
    {
        PORTD &= ~(_BV(PIN_LED) | _BV(PIN_BUZZER));
    }
}
```



Serijska komunikacija

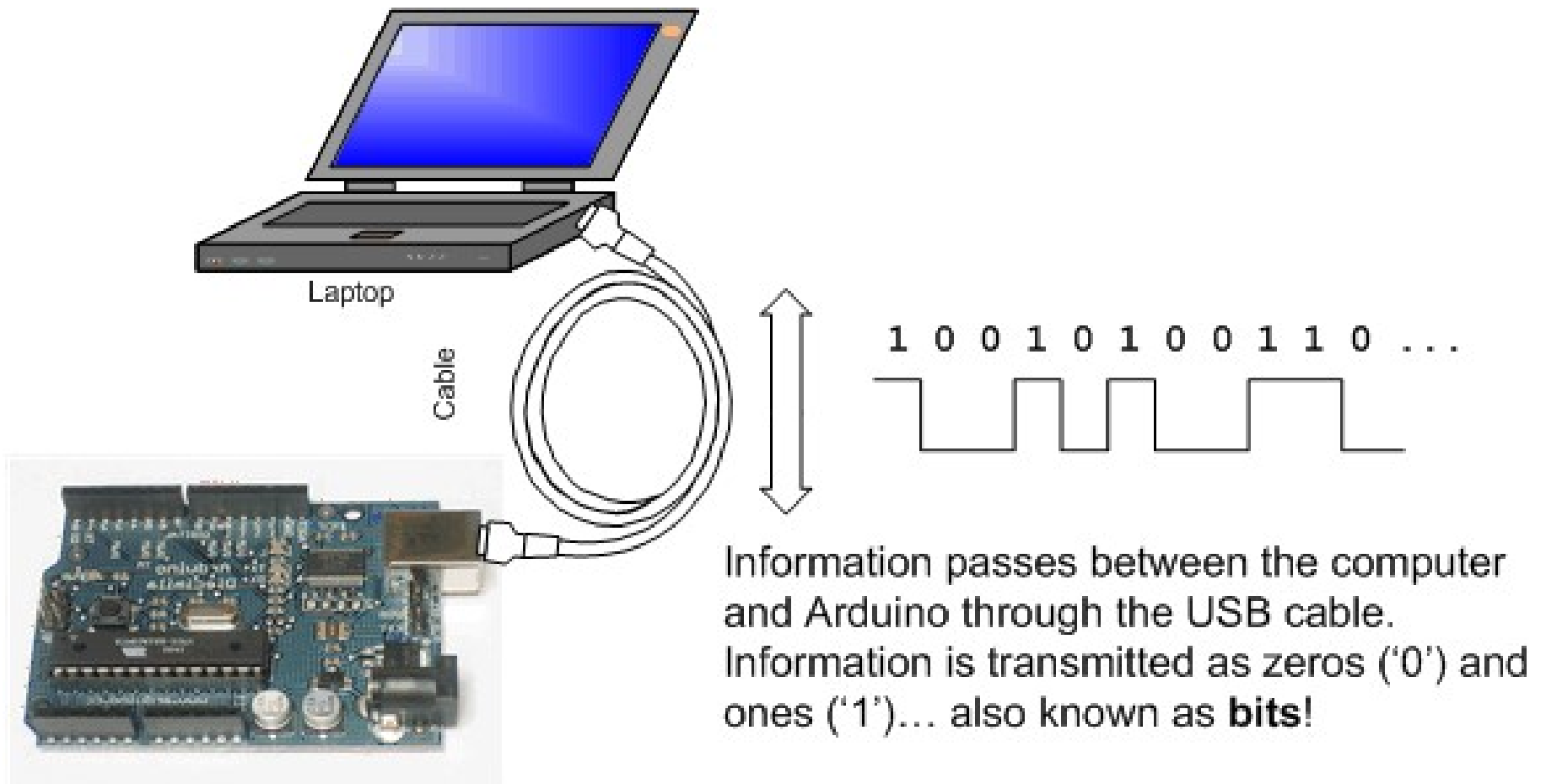
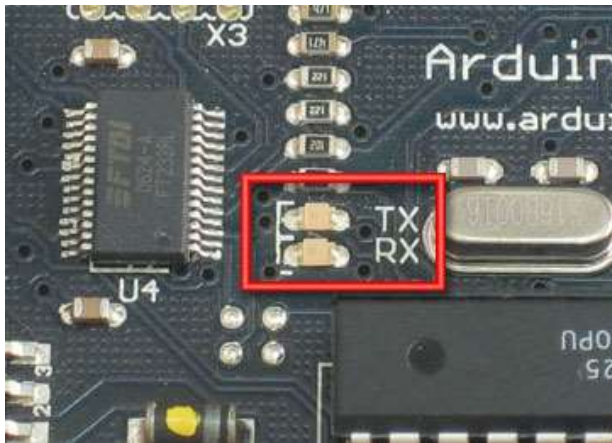


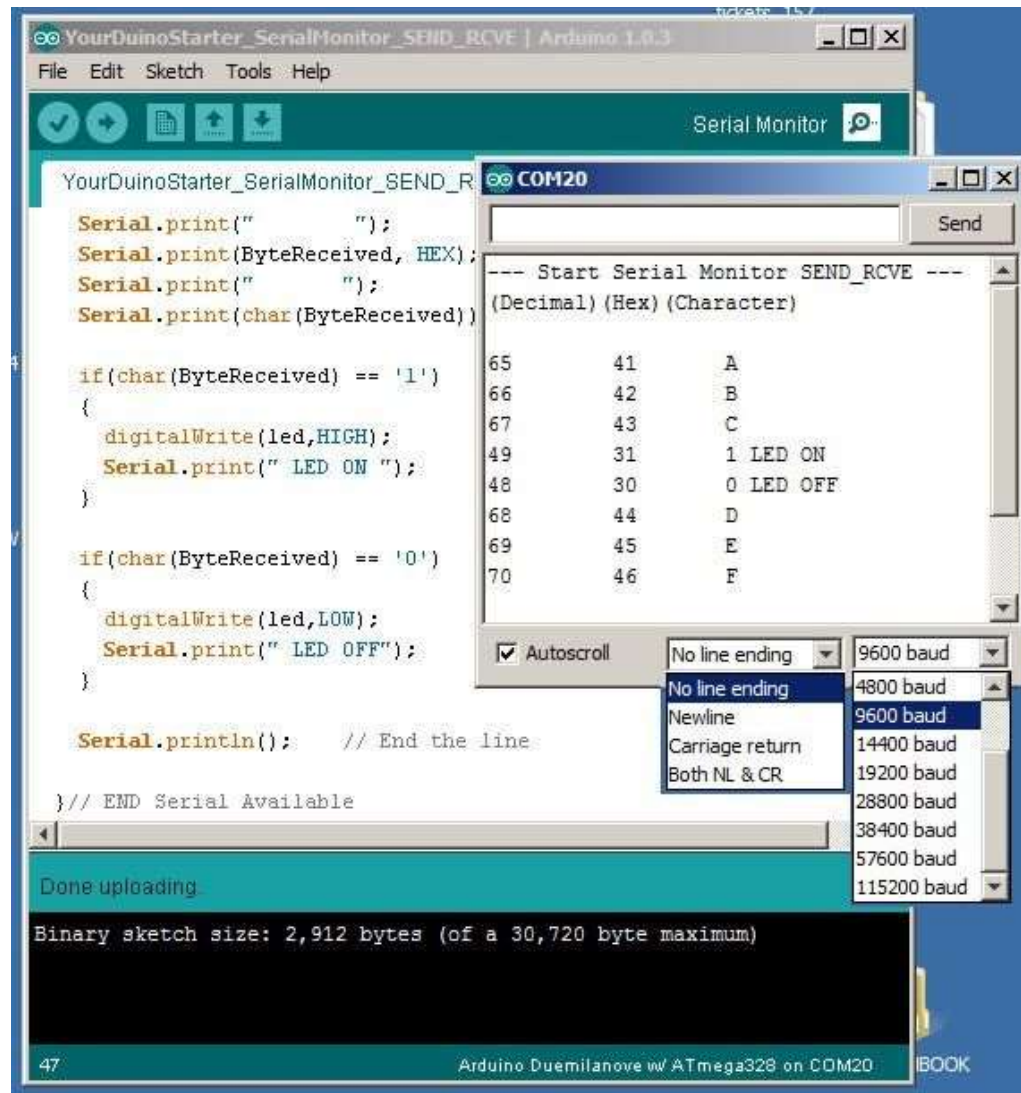
Image from <http://www.ladyada.net/learn/arduino/lesson4.html>

Serijska komunikacija



- ***Kompajliranje*** prevodi program u binarne podatke (jedinice i nule)
- ***Uploading (upisivanje)*** šalje bitove kroz USB kabl do Arduina.
- Dvije LED diode blizu USB konektora trepere dok se podaci prenose
 - **RX** treperi kada Arduino prima podatke
 - **TX** treperi kada Arduino šalje

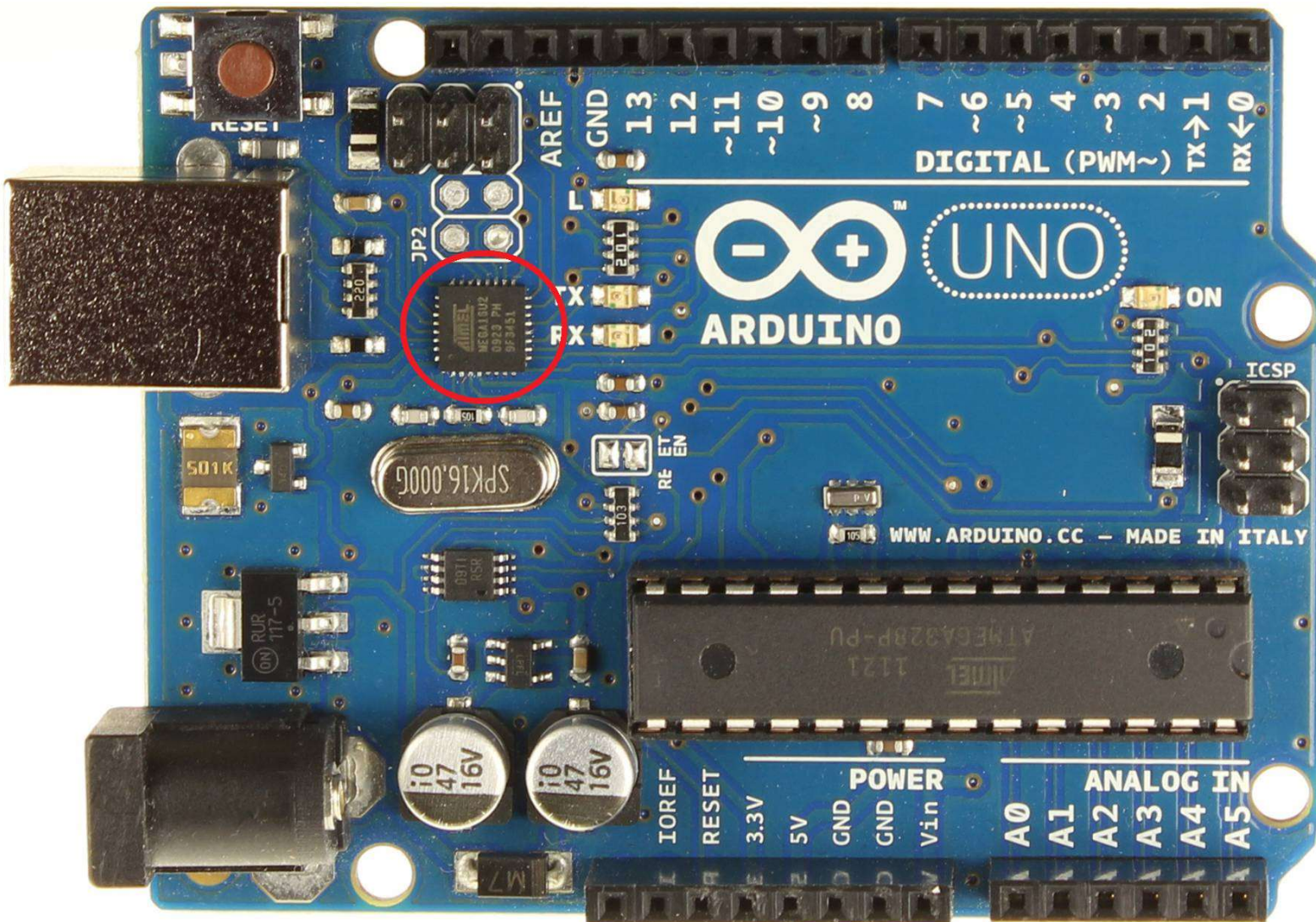
Serijski monitor



Osnovne komande

- `Serial.begin()`
 - pr., `Serial.begin(9600)`
- `Serial.print()` or `Serial.println()`,
`Serial.write()`

Serial-to-USB chip



Brojanje koliko puta je pritisnut taster.



```
#define TASTER 3
#define LED 2
int brojPritisaka;
boolean Taster, pTaster;

void setup() {
    // put your setup code here, to run once:
    pinMode(TASTER, INPUT_PULLUP);
    pinMode(LED, OUTPUT);
    Serial.begin(9600);

    //Inicijalizacija promjenljivih
    Taster=digitalRead(TASTER);
    pTaster=Taster;
    brojPritisaka=0;
}

void loop() {
    // put your main code here, to run repeatedly:
    Taster=digitalRead(TASTER);
    if(!Taster && (pTaster!=Taster)){
        brojPritisaka++;
        Serial.println(brojPritisaka);
    }
    if(Taster)digitalWrite(LED, LOW);
    else digitalWrite(LED, HIGH);
    pTaster=Taster;
    delay(2);
}
```

Izbjegavanje upotrebe dužeg čekanja u skeču – upotreba funkcije millis(), micros()

Primjer upotrebe funkcije millis()

```
unsigned long startMillis; //globalne promjenljive
unsigned long currentMillis;
const unsigned long period = 1000; //vrijednost je u milisekundama
const byte ledPin = 13; //korištenje ugrađene diode LED

void setup()
{
  pinMode(ledPin, OUTPUT);
  startMillis = millis(); //inicijalno početno vrijeme
}

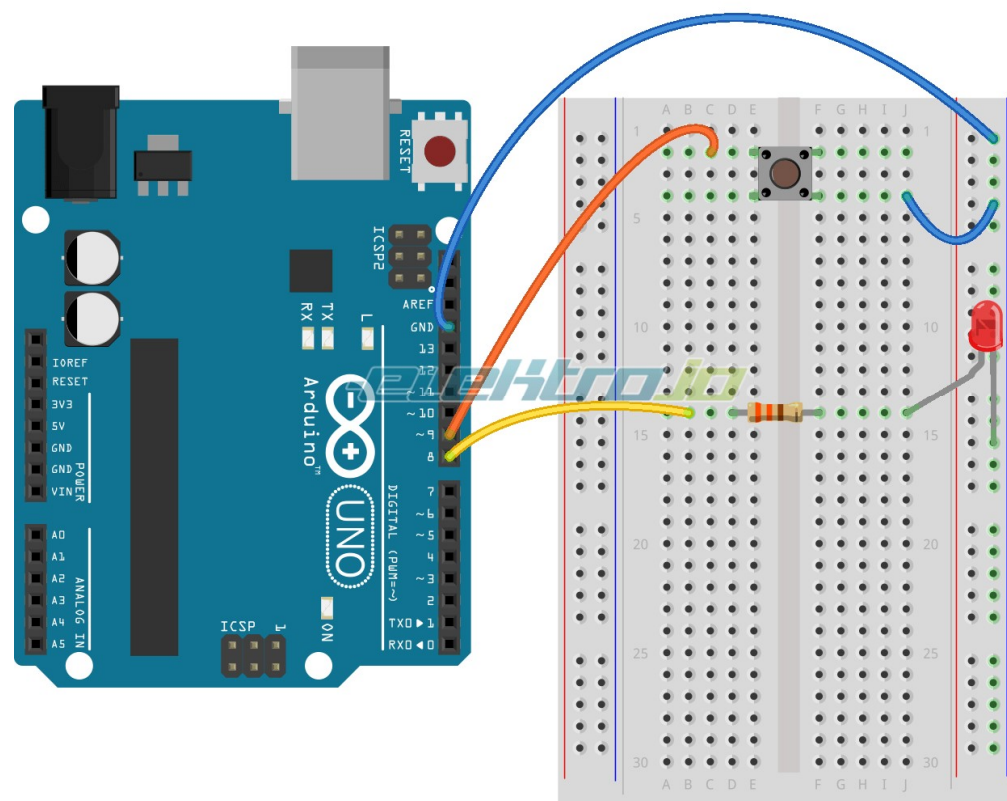
void loop()
{
  currentMillis = millis(); //dodjela trenutnog „vremena“ promjenljivoj (broj ms od startovanja programa)
  if (currentMillis - startMillis >= period) //ispitivanje da li je period istekao
  {
    digitalWrite(ledPin, !digitalRead(ledPin)); //ako jeste, promjena stanja LED. Korišćenje trika za promjenu stanja
    startMillis = currentMillis; //VAŽNO je ubilježiti startno vrijeme trenutnog stanja LED.
  }
}
```

Zadaci za vježbu

1. Trčeće svjetlo sa 4 LED. Smjer se određuje prekidačem. Prekidač otvoren - jedan smjer, prekidač zatvoren - drugi smjer. Zaustavlja se pritiskom na taster. Trčeće svjetlo treba reagovati neposredno po promjeni stanja tastera i/ili prekidača **(2-1 poena)**



2. Upotrijebiti taster za uključenje i isključenje LED. Svaki pritisak tastera duži od tri sekunde uključuje LED. Pritisak tastera kraći od jedne sekunde isključuje LED. Pritisci tastera tranja između sekunde i tri sekunde ne mijenjaju stanje LED (**2-1 poen**)



Made with  Fritzing.org

4. Nivo tečnosti u bazenu. Kao gornji i donji senzor nivoa upotrijebiti obične kratkospojnike, a kao bazen čašu i nešto vode u njoj. Informaciju o nivou tečnosti indicirati na jednocifarkom sedmo-segmentnom displeju, LED diodama i zvučno, na sljedeći način:

- OK nivo - slovo 'O' i uključena zelena LED,
- nizak nivo - slovo 'L' i uključena žuta LED,
- visok nivo - slovo 'H' i uključena crvena LED,
- neispravnost - slovo 'E', isključene sve LED i isprekidani zvučni signal.

(4-3-2 poena)

